

作用の変数分離解と運動方程式の積分形

tomocci

平成 18 年 3 月 13 日

概要

Landau, Lifshitz の“場の古典論”[1] §101 に現れる, 作用の変数分離解を用いて運動を記述する方法. “力学”[2] の §47, 48 で詳しく解説されているのだが, 最近は教科書の解説書が出版されるような時代である. 私もそれに便乗して書くことにした.

1 作用と保存量

自由度 s の系 $(q_1, \dots, q_s, p_1, \dots, p_s)$ 及びその Hamiltonian $H(q, p, t)$ における作用 $S = \int pdq - \int Hdt$ から得られる関係

$$p = \frac{\partial S(q, t)}{\partial q}, \quad -H(q, p, t) = \frac{\partial S(q, t)}{\partial t}$$

を用いて作られる, 作用 S を求める方程式

$$\frac{\partial S}{\partial t} + H\left(q, \frac{\partial S}{\partial q}, t\right) = 0 \quad (1)$$

を Hamilton-Jacobi 方程式と呼ぶ. この形式解には $s + 1$ 個の積分定数 $\alpha_1, \dots, \alpha_s$ と A が現れる. (自明な系では s 個の運動量と 1 個のエネルギーが得られる.) これを作用 S が

$$S(q, t; \alpha, A) = f(q, \alpha, t) + A \quad (2)$$

のようになるように選ぶ. この節では形式解 S が $\partial S / \partial \alpha_i = \text{const.}$ を満たすことを証明する.

母関数を $f(q, \alpha, t)$ とするような正準変換 $(q_i, p_i) \rightarrow (q'_i, \alpha_i)$ を考えよう.

$$\begin{aligned} S &= \int (p_i dq_i - H(q, p, t) dt) \\ &= \int (\alpha_i dq'_i - H'(q', \alpha, t) dt) + \int d(f(q, \alpha, t) - \alpha_i q'_i) \\ &= \int \left\{ \frac{\partial f}{\partial q_i} dq_i - \left(H' - \frac{\partial f}{\partial t} \right) dt + \left(\frac{\partial f}{\partial \alpha_i} - q'_i \right) d\alpha_i \right\} \end{aligned}$$

の各係数を比較して

$$\frac{\partial f}{\partial t} = -H + H' \quad (3)$$

$$\frac{\partial f}{\partial q_i} = p_i$$

$$\frac{\partial f}{\partial \alpha_i} = q'_i \quad (4)$$

を得る. ところが (1), (2) から

$$\frac{\partial f}{\partial t} = \frac{\partial S}{\partial t} = H$$

なので, (3) から恒等的に $H' = 0$ が成り立つ. 従って新座標における Hamilton 方程式

$$\dot{q}'_i = \frac{\partial H'}{\partial \alpha_i} = 0, \quad \dot{\alpha}_i = \frac{\partial H'}{\partial q'_i} = 0$$

及び (2), (4) より

$$\frac{\partial S}{\partial \alpha_i} = \frac{\partial f}{\partial \alpha_i} = q'_i = \text{const.} \quad (5)$$

を得る.

2 作用の変数分離解

前節の結論 (5) から作用の解を求め、運動方程式の積分形を導く。自由度 s の系において、エネルギー E 及び正準運動量 p_2, \dots, p_s が保存量であるとき、上の結論を利用して残りの 1 自由度 (q_1, p_1) を解くことが出来る。

$$\frac{\partial S}{\partial q_i} = p_i = \text{const.} \quad (i = 2, \dots, s+1)$$

ここで $q_{s+1} = t, p_{s+1} = -E$ と置いた。よって

$$S = \sum_{i=2}^{s+1} p_i q_i + \int dq_1 \frac{\partial S_1}{\partial q_1} \quad (6)$$

のように変数分離型で書き表すことが出来る。Hamilton-Jacobi 方程式

$$p_{s+1} + H\left(q_1, \dots, q_s, \frac{\partial S_1}{\partial q_1}, p_2, \dots, p_s\right) = 0$$

を逆に解いた

$$\frac{\partial S_1}{\partial q_1} = P_1(q_1, p_2, \dots, p_{s+1})$$

を (6) に代入すると

$$S = \sum_{i=2}^{s+1} p_i q_i + \int dq_1 P_1(q_1, p_2, \dots, p_{s+1})$$

(5) より

$$\text{const.} = q_i + \frac{\partial}{\partial p_i} \int dq_1 P_1(q_1, p_2, \dots, p_{s+1}) \quad (i = 2, \dots, s+1)$$

を得る。従って

$$\int dq_i = -\frac{\partial}{\partial p_i} \int dq_1 P_1(q_1, p_2, \dots, p_{s+1}) \quad (i = 2, \dots, s+1)$$

のように、物体の運動を積分形で表現する事が出来る。

参考文献

- [1] L. D. Landau and E. M. Lifshitz. 場の古典論.
- [2] L. D. Landau and E. M. Lifshitz. 力学.